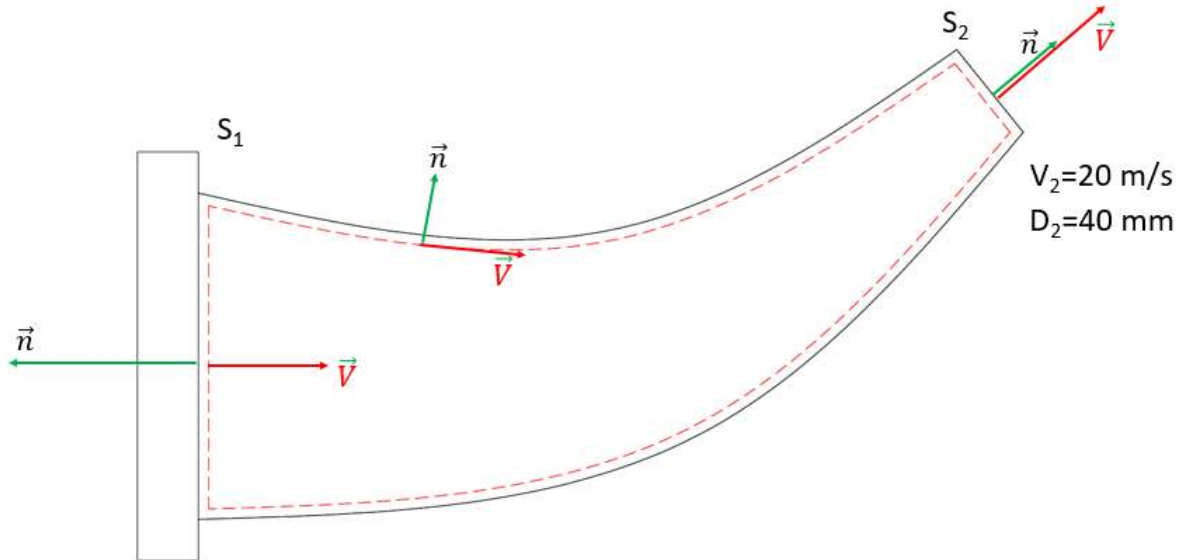


TD1: Analyse par volume de contrôle : conservation de la masse

Exercice 1 :



$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{CV} \rho dv = 0 \quad \text{Régime permanent}$$

$$\int_{CS} \rho \vec{V} \cdot \vec{n} dS = \int_{S1} \rho \vec{V} \cdot \vec{n} dS + \int_{S2} \rho \vec{V} \cdot \vec{n} dS + \int_{\Sigma} \rho \vec{V} \cdot \vec{n} dS$$

$$\text{avec : } \int_{\Sigma} \rho \vec{V} \cdot \vec{n} dS = 0$$

$$\text{Donc: } - \int_{S1} \rho V dS + \int_{S2} \rho V dS = 0$$

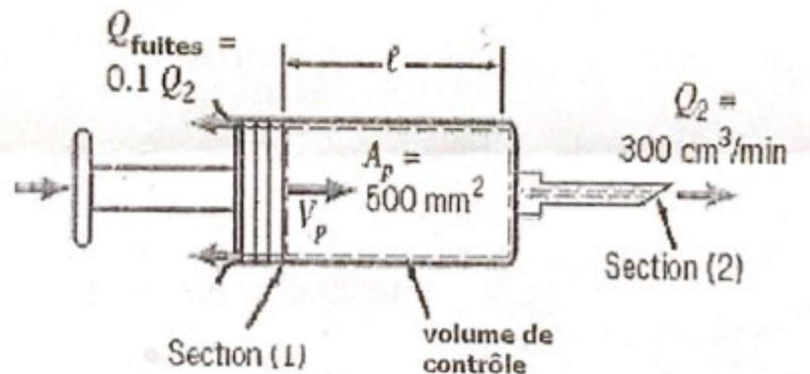
$$\text{or: } \rho = \text{cste}$$

$$\Rightarrow -V_1 S_1 + V_2 S_2 = 0$$

$$\Rightarrow V_1 S_1 = V_2 S_2 = qv \text{ (m}^3/\text{s)}$$

$$\Rightarrow qv = V_2 \frac{\pi}{4} D_2^2 = (20 \text{ m/s}) \frac{\pi}{4} \left(\frac{40 \text{ mm}}{1000 \text{ mm/m}} \right)^2 = 0,0251 \text{ m}^3/\text{s}$$

Exercice 2 :



CV : déformable (régime non permanent)

$$\rho = cste$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{CV} \rho dv + \int_{CS} \rho \vec{V} \cdot \vec{n} \cdot dS = 0 \quad (A)$$

$$\int_{CV} \rho dv = v_{CV} = A \cdot l + v_{aig}$$

Où l : est la longueur changeante du volume de contrôle, et v_{aig} est le volume de l'aiguille.

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{CV} \rho dv = A \frac{\partial l}{\partial t} = -A v_p \quad \left(v_p = -\frac{\partial l}{\partial t} \right)$$

$$\int_{CS} \rho \vec{V} \cdot \vec{n} \cdot dS = q_v + (q_v)_{fuite} = V \cdot S + V_{fuite} \cdot S_{fuite}$$

$$\text{Equation (A) devient} \Rightarrow -A v_p + q_v + (q_v)_{fuite} = 0$$

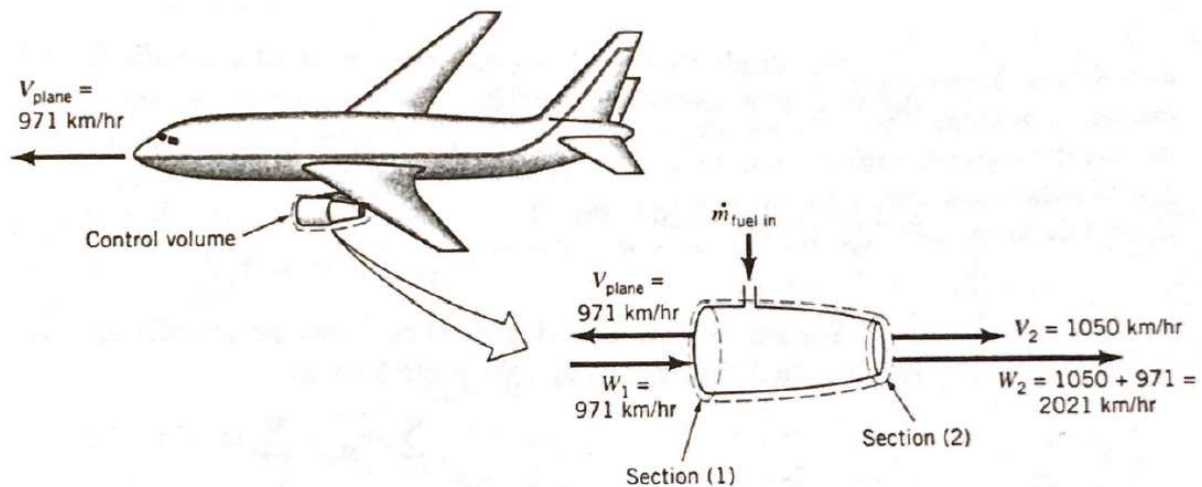
$$\Rightarrow v_p = \frac{q_v + (q_v)_{fuite}}{A}$$

$$\text{puisque } (q_v)_{fuite} = 0,1 \times q_v$$

$$\Rightarrow v_p = \frac{q_v + 0,1 \times q_v}{A} = \frac{(1,1)(300 \text{ cm}^3 / \text{min})(1000 \text{ mm}^3)}{(500 \text{ mm}^2) (\text{cm}^3)}$$

$$\Rightarrow v_p = 660 \text{ mm} / \text{min}$$

Exercice 3 :



Conservation de la masse en repère lié à l'avion (repère relatif) :

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{CV} \rho dv + \int_{CS} \rho \vec{V} \cdot \vec{n} dS = 0 \quad (A)$$

$$\vec{V} = \vec{U} + \vec{W}$$

Le régime est permanent,

$$\text{Donc} \Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} \int_{CV} \rho dv = 0$$

L'équation (A) devient :

$$\int_{CS} \rho \vec{V} \cdot \vec{n} dS = 0$$

$$\Rightarrow -\dot{m}_1 - \dot{m}_{fuel} + \dot{m}_2 = 0$$

$$\Rightarrow -\rho_1 A_1 W_1 - \dot{m}_{fuel} + \rho_2 A_2 W_2 = 0 \quad (B)$$

La vitesse d'échappement : W_2

La vitesse d'admission : W_1

La vitesse des gaz d'échappement par rapport au volume de contrôle en mouvement :

$$\vec{V}_2 = \vec{W}_2 + \vec{V}_{avion}$$

$$\Rightarrow \vec{W}_2 = \vec{V}_2 - \vec{V}_{avion}$$

$$\Rightarrow W_2 = 1050 + 971 = 2021 \text{ km/h}$$

Section 1, on a :

$$\vec{V}_1 = \vec{W}_1 + \vec{V}_{avion}$$

$$\vec{V}_1 = 0 \Rightarrow \text{air au repos par rapport au sol terrestre}$$

$$\Rightarrow \vec{W}_1 = -\vec{V}_{avion}$$

$$\Rightarrow W_2 = -(-971) = 971 \text{ km/h}$$

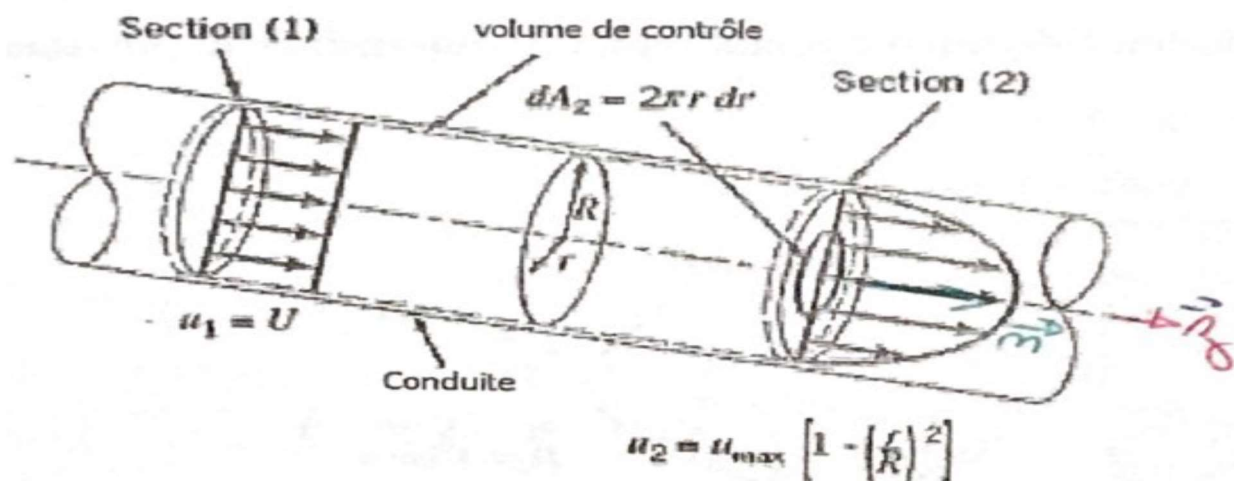
L'équation (B) devient :

$$\dot{m}_{fuel} = \rho_2 A_2 W_2 - \rho_1 A_1 W_1$$

$$\Rightarrow \dot{m}_{fuel} = (0,515 \text{ kg/m}^3)(0,558 \text{ m}^2)(2021 \text{ km/h})(1000 \text{ m/km}) \\ - (0,736 \text{ kg/m}^3)(0,8 \text{ m}^2)(971 \text{ km/h})(1000 \text{ m/km})$$

$$\Rightarrow \dot{m}_{fuel} = 9100 \text{ kg/h}$$

Exercice 4 :



L'application de la conservation de la masse :

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{CV} \rho dv + \int_{CS} \rho \vec{V} \cdot \vec{n} dS = 0$$

Le régime est permanent,

$$\text{Donc} \Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} \int_{CV} \rho dv = 0$$

et $\rho = cste$

L'intégrale de surface est évaluée aux sections 1 et 2, donne :

$$-A_1 u_1 + \int_{S_2} V \cdot \vec{n} dS_2 = 0 \quad (A)$$

avec : $u_1 = U$

puisque la composante de la vitesse V , perpendiculaire à la section 2 est u_2 , et la section transversale de l'élément est « dS_2 », est égal à $2\pi r dr$, l'équation (A) devient :

$$-S_1.U + \int_0^R u_2 2\pi r dr = 0 \quad (B)$$

On a comme donnée :

$$u_2 = u_{\max} \left[1 - \left(\frac{r}{R} \right)^2 \right]$$

L'équation (B) devient :

$$-S_1.U + 2\pi u_{\max} \int_0^R \left[1 - \left(\frac{r}{R} \right)^2 \right] r dr = 0$$

En intégrant, on trouve :

$$-\pi R^2.U + 2\pi u_{\max} \left(\frac{r^2}{2} - \frac{r^4}{4R^2} \right)_0^R = 0$$

$$\Rightarrow U = \frac{u_{\max}}{2}$$

Exercice 5 :

L'application de la conservation de la masse :

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{CV} \rho dv + \int_{CS} \rho \vec{V} \cdot \vec{n} dS = 0$$

Le régime est permanent,

$$\text{Donc} \Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} \int_{CV} \rho dv = 0$$

et $\rho = \text{cste}$

Donc :

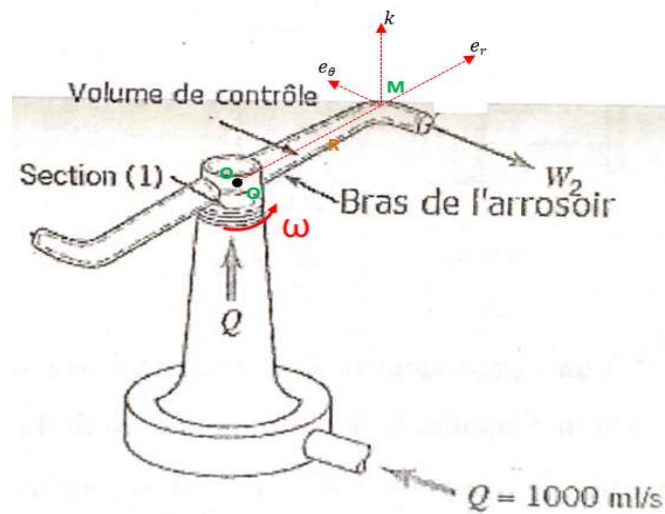
$$\int_{CS} \rho \vec{V} \cdot \vec{n} dS = -\dot{m}_{in} + \dot{m}_{out} = 0 \quad (1)$$

$$\dot{m}_{in} = qv$$

$$\dot{m}_{out} = 2W_2 A_2$$

$$(1) \Rightarrow W_2 = \frac{qv}{2A_2}$$

W_2 : vitesse relative (vitesse du fluide par rapport aux bras)



Déterminons la vitesse du bras :

$$\text{On a : } \vec{V}_2 = \vec{W}_2 + \vec{U}_2 \quad (2)$$

$$\vec{U}_2 = \frac{d\vec{O'O}}{dt} + \vec{\omega} \wedge \vec{O'M} = \vec{\omega} \wedge \vec{O'M} = \omega \vec{k} \wedge r \vec{e}_r$$

$$\Rightarrow \vec{U}_2 = \omega r \vec{e}_\theta$$

On remplace dans l'équation (2) :

$$\Rightarrow \vec{V}_2 = \vec{W}_2 + \omega R \vec{e}_\theta = \left(\omega R - \frac{qv}{2A_2} \right) \vec{e}_\theta$$